

**TECHNICKÁ UNIVERZITA V KOŠICIACH
STROJNÍCKA FAKULTA**



**PREHLAD PEDAGOGICKEJ ČINNOSTI NA VYSOKEJ ŠKOLE
A PREHLAD VÝSLEDKOV DOSIAHNUTÝCH V TEJTO ČINNOSTI**

**Ing. Rudolf Jánoš, PhD.
Košice 2019**

Prehľad pedagogickej činnosti na vysokej škole a prehľad výsledkov dosiahnutých v tejto činnosti

Pedagogické pôsobenie na VŠ na celý úväzok
Katedra mechatroniky, SjF TU v Košiciach
Pedagogická činnosť na VŠ celkom: 10 rokov
Pedagogická činnosť od doby dizertácie: 7 rokov

1. Pedagogické pôsobenia na VŠ (rozpis po semestroch)

2009/2010 ZS Strojnícka fakulta, Technická univerzita v Košiciach

Cvičenia z predmetov: CA metódy navrhovania konštrukcií I., CA metódy navrhovania konštrukcií III, Automatizácia pri spracovaní plastov, Flexibilné výrobné systémy (10h/t)

Prednášky vybraných kapitol z predmetu: Automatizácia pri spracovaní plastov (2h/t)

2009/2010 LS Strojnícka fakulta, Technická univerzita v Košiciach

Cvičenia z predmetov: CA metódy navrhovania konštrukcií II., Projektové riadenie (7h/t)

Prednášky vybraných kapitol z predmetu: Servisné roboty, Projektové riadenie (3h/t)

2010/2011 ZS Strojnícka fakulta, Technická univerzita v Košiciach

Cvičenia z predmetov: CA metódy navrhovania konštrukcií I., CA metódy navrhovania konštrukcií III, Flexibilné výrobné systémy, Techniky riadenia výrobných strojov, Semestrálny projekt (12h/t)

Prednášky vybraných kapitol z predmetu: CA metódy navrhovania konštrukcií I (1h/t)

2010/2011 LS Strojnícka fakulta, Technická univerzita v Košiciach

Cvičenia z predmetov: CA metódy navrhovania konštrukcií II., Automatizované výrobné systémy, Diplomová práca (15h/t)

Prednášky vybraných kapitol z predmetu: Servisné roboty, Automatizované výrobné systémy (2h/t)

2011/2012 ZS Strojnícka fakulta, Technická univerzita v Košiciach

Cvičenia z predmetov: CA metódy navrhovania konštrukcií III, Výrobná technika, Servisné systémy, (12h/t)

Prednášky vybraných kapitol z predmetu: Robotická a manipulačná technika výrobných systémov, Servisné systémy (4h/t)

2011/2012 LS Strojnícka fakulta, Technická univerzita v Košiciach

Cvičenia z predmetov: CA metódy navrhovania konštrukcií II., Automatizované výrobné systémy, Servisné roboty (10h/t)

Prednášky vybraných kapitol z predmetu: Robotika, Automatizované výrobné systémy (4h/t)

2012/2013 ZS Strojnícka fakulta, Technická univerzita v Košiciach

Cvičenia z predmetov: CA metódy navrhovania konštrukcií I, NC výrobná technika, Teória stavby robotických zariadení I., CA metódy navrhovania konštrukcií III, Servisné systémy (10h/t)

2012/2013 LS Strojnícka fakulta, Technická univerzita v Košiciach

Cvičenia z predmetov: CA metódy navrhovania konštrukcií II., Mechatronika robotov, Teória stavby robotických zariadení II., (14h/t)

Prednášky vybraných kapitol z predmetu: Servisné roboty (2h/t)

2013/2014 ZS Strojnícka fakulta, Technická univerzita v Košiciach

Cvičenia z predmetov: CA metódy navrhovania konštrukcií I, NC výrobná technika, Teória stavby robotických zariadení I., CA metódy navrhovania konštrukcií III, (14h/t)

2013/2014 LS Strojnícka fakulta, Technická univerzita v Košiciach

Cvičenia z predmetov: CA metódy navrhovania konštrukcií II., Mechatronika robotov, Servisné roboty, Teória stavby robotických zariadení II., (13h/t)

Prednášky vybraných kapitol z predmetu: Teória stavby robotických zariadení II., Servisné roboty, (3h/t)

2014/2015 ZS Strojnícka fakulta, Technická univerzita v Košiciach

Cvičenia z predmetov: CA metódy navrhovania konštrukcií I., NC výrobná technika, CA metódy navrhovania konštrukcií III. , Servisné systémy (16h/t)

2014/2015 LS Strojnícka fakulta, Technická univerzita v Košiciach

Cvičenia z predmetov: CA metódy navrhovania konštrukcií II., Mechatronika robotov, Teória stavby robotických zariadení II., (10h/t)

2015/2016 ZS Strojnícka fakulta, Technická univerzita v Košiciach

Cvičenia z predmetov: Automatizácia pri spracovaní plastov, Servisné systémy, CA metódy navrhovania konštrukcií III, (11h/t)

2015/2016 LS Strojnícka fakulta, Technická univerzita v Košiciach

Cvičenia z predmetu: Diplomová práca, Diplomový seminár. (10h/semester)

2016/2017 ZS Strojnícka fakulta, Technická univerzita v Košiciach

Cvičenia z predmetov: Robotická technika, Snímače a prevodníky, Sensorové systémy, Základy robotiky, Automatizácia a robotika (15h/t)

2016/2017 LS Strojnícka fakulta, Technická univerzita v Košiciach

Cvičenia z predmetov: Mechatronika robotov (6h/t)

2017/2018 ZS Strojnícka fakulta, Technická univerzita v Košiciach

Cvičenia z predmetov: Robotická technika, Snímače a prevodníky, Sensorové systémy, Základy robotiky, Automatizácia a robotika (18h/t)

2017/2018 LS Strojnícka fakulta, Technická univerzita v Košiciach

Cvičenia z predmetov: Mechatronika robotov (4h/t)

2. Vypracovanie koncepcie a zavedenie nového študijného odboru

V roku 2013 bol zapojený do prác súvisiacich s predložením akreditačného spisu pre komplexnú akreditáciu v oblasti výskumu OV 16 informatické vedy, automatizácia a telekomunikácie. V rámci tohto spisu boli predložené akreditačné spisy pre študijný program Robotika 2. stupeň (v slovenskom jazyku).

V roku 2017 sa aktívne podieľala na koncipovaní akreditačného spisu študijného programu Robotika 2. stupeň (v slovenskom jazyku a anglickom jazyku), ktorý bol úspešne akreditovaný a udelené práva pre zabezpečovanie týchto študijných programov na Strojníckej fakulte Technickej univerzity v Košiciach.

3. Vypracovanie koncepcie a zavedenie nového predmetu

a. Názov predmetu: Robotická technika

- Inžiniersky študijný program v dennej forme štúdia, 2. ročník

- Študijný odbor: 5.2.50 Výrobná technika

- Pracovisko realizácie: SjF TU v Košiciach

b. Názov predmetu: Snímače a prevodníky

Inžiniersky študijný program v dennej forme štúdia, 2. ročník

- Študijný odbor: 5.2.16 Mechatronika

- Pracovisko realizácie: SjF TU v Košiciach

4. Garant študijného odboru

-

5. Garant predmetu

-

6. Vedenie diplomových a bakalárskych prác

Diplomové práce

Antónia Baňasová	Návrh manipulátora pre montáž aktuátora	2018
Dominik Dobiaš	Konštrukčný návrh priemyselného robota so sériovou kinematikou so zvýšenou manipulovateľnosťou	2018
Richard Vaňo	Návrh závitovkového dopravníka na prepravu ionexov	2018
Filip Špakovský	Návrh animatronického efektora	2016
Ladislav Kiral'	Dvojrvtuľový lietajúci robot na prieskumné činnosti	2016
Peter Marcinko	Návrh pásového podvozku s výkyvným ramenom	2016
Peter Tamás	Návrh podvozku servisného robota na báze vzduchových vankúšov	2015
Alexander Hajdecker	Návrh virtuálnej robotickej rehabilitácie	2015
Ondrej Juruš	Návrh manipulačného ramena pre mobilný robot SCORPIO	2015
Martin Sroka	Multifunkčný koncový efektor pre špecifické montážne aplikácie	2015
Alena Kobularčíková	Návrh pracoviska skenovania objektov	2015
Miroslav Gurega	Návrh servisného robota pre záchranárske operácie	2014
Tomáš Laubert	Návrh servisného robota pre čistenie exteriérov	2014
Richard Očovay	Návrh servisného robota pre súťaž minisumo	2014

Peter Kubaško	Automatizované dávkovacie zariadenie pre biomasu	2014
Peter Vančo	Retrofit robota Puma 560	2013
Michal Varga	Návrh manipulátora na ukladanie káblových žľabov	2013
Marek Kuchta	Návrh zariadenia na montáž technologických uzáverov do radiátorov Korad	2013
Jozef Baňacký	Modul kolesa s prevodovkou SPINEA	2012
Peter Tkáč	Kráčajúci mobilný podvozok servisného robota	2012
Tomáš Dorocák	CNC gravírovačka	2012
Igor Olexa	Návrh servisného robota na princípe pásového podvozku pre vyhľadávacie činnosti	2011
Michal Bodnár	Návrh modulu lokomočného ústrojenstva pre bipedálny robot	2011
Tomáš Čermák	Konštrukcia mobilného robota pre súťaž minisumo	2011

Bakalárske práce

Martin Pan	Návrh brzdneho systému pre vozidlo poháňané stlačeným vzduchom	2018
Dušan Mlinarček	Koncepcný návrh servisného robota pre domácnosť	2017
Veronika Tóthová	Systémy nakladania s dožitými elektronickými zariadeniami a ich aplikácia na vybraný výrobok	2014
Alexandra Verčimáková	Inovatívne procesy a nástroje pre demontáž	2014
Pavol Makara	Servisný robot pre robotickú súťaž	2014
Denis Vítko	Koncepcný návrh modulu kolesa pre servisný robot	2014
Peter Tamás	Návrh modulu kolesa pre servisný robot	2013
Martin Hutňan	Zvýšenie produktivity zväracieho pracoviska TOMARK	2013
Marek Hatrák	Návrh TPM pre vybranú prevádzku	2012
Marek Kuchta	Návrh na zvýšenie spoľahlivosti bezpečnostných prvkov lisu	2011

7. Garant odboru doktorandského štúdia

-

8. Ukončená výchova vedeckého aspiranta alebo doktoranda

-

9. Predseda komisie štátnych a rigorózných skúšok

-

10. Člen komisie štátnych skúšok

Tajomník komisie pre Štátne skúšky v študijnom programe Výrobná technika 2. stupeň
2011-2015

11. Členstvo v SOK, FOK a UOK doktorandského štúdia

-

12. Vedenie prác v rámci ŠVOČ

Tomáš Čermák	Konštrukcia mobilného robota pre súťaž minisumo	2011
Peter Tkáč	Kráčajúci mobilný podvozok servisného robota	2012
Pavol Makara	Servisný robot pre robotickú súťaž	2014
Richard Očovay	Návrh servisného robota pre súťaž minisumo	2014
Peter Tamás	Návrh podvozku servisného robota na báze vzduchových vankúšov	2015
Ondrej Juruš	Návrh manipulačného ramena pre mobilný robot SCORPIO	2015
Filip Špakovský	Návrh animatrického efektora	2016
Peter Marcinko	Návrh pásového podvozku s výkyvným ramenom	2016

13. Absolvovanie štúdia základov vysokoškolskej pedagogiky

2014 Absolvovanie kurzu: Vysokoškolská pedagogika

2017 Absolvovanie kurzu: Manažérstvo kvality vysokoškolskej výučby

14. Zriaďovanie vyučovacích a odborných laboratórií

Laboratórium: Laboratórium mechatroniky a servisnej robotiky, Sjf TUKE PK 8, miestnosť č. L5

15. Doplňujúce informácie

- tajomník katedry od 2015 – Katedra robotiky
- riešenie národného projektu: Operačný program Vzdelávanie

„Balík zlepšení kvality TUKE prostredníctvom sietí“

ITMS: 26110230086

Doba riešenia: 01/2013 -03/2015